入賞	シャフト式遠隔操縦水中作業機
技術開発者	(株)アクティオ 三浦 久



受賞にあたって

従来から建設機械の開発を行っており、受賞技術の開発では、シャフトやシャフト固定装置に加え、可 視化・音声受信装置や情報化施工装置の開発を担当しました。独自技術に固執せず、異業種の最新技術を 積極的に組み込むことで、開発期間やコストの圧縮を実現するとともに、本技術の根幹である遠隔操作を 実現できたと考えています。

受賞に際し、協力していただいた皆様に御礼申し上げます。

受賞後の動き

T-iROBO UW の開発成功に慢心することなく、ダムの堆砂処理に活用できるよう、さらなる改良、開発に向け、全社を挙げて邁進しています。